

Details zum Modul											
Code						Studienjahr			Stu	Studiensemester	
MAT106						1		SoSe			
Bezeichnung					,	VL	UE	LU	ECT	'S	
Lineare Algebra						2	2	1	6		
Sprache	Deutsch	Deutsch									
Studium	Bachelor	X Master						Dok	tor		
Studiengang											
Lehr- und Lernformen	Face-to-Face Lehrvortrag, Gruppenarbeit, Selbststudium.										
Modultyp	Pflichtfac	h	h X Wahlfach								
Lernziele	Dieser Kurs behandelt Matrixtheorie und Lineare Algebra. Der Schwerpunkt liegt auf Themen, die in anderen Disziplinen nützlich sein werden, einschließlich Gleichungssystemen, Vektorräumen, Determinanten und Eigenwerten. Nach erfolgreichem Abschluss dieses Moduls haben Sie ein gutes Verständnis für die folgenden Themen und deren Anwendungen: Systeme linearer Gleichungen, Zeilenreduktion, Matrixoperationen, lineare Abhängigkeit und Unabhängigkeit, Vektorräume und Teilräume, orthogonale Basen und orthogonale Projektionen, Gram-Schmidt-Prozess, lineare Modelle und Probleme der kleinsten Quadrate, Determinanten und ihre Eigenschaften, Cramer-Regel, Eigenwerte und Eigenvektoren, Diagonalisierung einer Matrix, Markov-Matrizen.										
Lerninhalte	 Vektoren, Matrizen Lineare Gleichungen, Gauß-Jordan Vektorräume, die vier grundlegenden Unterräume, Nullraum, Spaltenraum Dimension, Basis, Spann Orhogonale Vektoren und Teilräume, Projektionen Orthogonale Matrizen und Gram-Schmidt Determinanten, Cramersche Regel Eigenwerte, Eigenvektoren, Diagonalisierung und Potenzen von A. Differentialgleichungen, exp (A) Markov-Matrizen 										
Teilnahmevoraussetzungen	Keine										
Koordination	DI Dr. Canan Yıldız										
Vortragende(r)	DI Dr. Canan Yıldız										
Mitwirkende(r)	MSc. Ali Osman İskenderli MSc. Mustafa Korkut Özarslan										
Praktikumsstatus	Keine										
Fachliteratur											
Bücher / Skripte	 Strang, Gilbert. <i>Lineare Algebra</i>. Springer-Verlag Berlin Heidelberg GmbH, 2003. Teschl, Gerald; Teschl, Susanne. Mathematik für Informatiker, Band 1: Diskrete Mathematik und Lineare Algebra. Springer-Verlag Berlin Heidelberg 2006, 2007. 					krete 2007.					
Weitere Quellen	- Göllmann, Laurenz et.al. <i>Mathematik für Ingenieure: Verstehen, Rechnen, Anwenden</i> . Springer Vieweg, 2017.										



	- Gilbert Strang. 18.06SC Linear Algebra. Fall 2011. Massachusetts Institute of Technology: MIT OpenCourseWare, https://ocw.mit.edu . License: Creative Commons BY-NC-SA . Zugriff am 2020-03-14.								
Lernmaterialien									
Dokumente	https://www.geogebra.org/u/canan.yildiz								
Hausaufgaben	-								
Prüfungen	-								
Zusammensetzung des Moduls									
Mathematik und Grundlagenwissenschaften	10	%							
Ingenieurwesen			%						
Konstruktionsdesign		%							
Sozialwissenschaften			%						
Erziehungswissenschaften			%						
Naturwissenschaften			%						
Gesundheitswissenschaften			%						
Fachkenntnis		%							
Bewertungssystem									
Aktivität	Anz	zahl	Gewichtung in Endnote (%)						
Zwischenprüfungen		40							
Quiz									
Hausaufgaben		10							
Anwesenheit									
Übung									
Projekte									
Abschlussprüfung	:	50							
		Summe	100						
ECTS Leistungspunkte und A	rbeitsaufwand								
Aktivität	Anzahl	Dauer	Gesamtaufwand (Stunden)						
Vorlesungszeit	14	2	28						
Selbsstudium	1 62		62						
Hausaufgaben	10	3	30						
Präsentation / Seminarvorbereitung									
Zwischenprüfungen	1	3							
Übung	14	28							
Labor	14 1 14								
Projekte									



Abschlussprüfung	prüfung 1 3 3							
				Summe Arbeitsaufwand 168				
	ECTS Punkte (Gesamtaufwand / 28) 6						i	
Lernergebnisse								
1	Lösen von Ax = b für quadratische Systeme durch Eliminierung (Pivots, Multiplikatoren, Rücksubstitution, Invertierbarkeit von A, Faktorisierung in A = LU)							
2	_	Vollständige Lösung für Ax = b (Spaltenraum mit b, Rang von A, Nullraum von A und spezielle Lösungen für Ax = 0 aus zeilenreduziertem R)						
3	Basis und Dir	nension (Basis fi	ir die vier grun	dlegenden Teilräu	me)			
4	Lösungen de	r kleinsten Quad	rate (nächstge	legene Linie durch	Verständnis (der Projektionen)		
5	Orthogonalis	ierung durch Gr	am-Schmidt (Fa	aktorisierung in A	= QR)			
6	Eigenschaften von Determinanten (führt zur Cofaktorformel und der Summe aller n! -Permutationen, Anwendungen auf inv (A) und Volumen)							
7	Eigenwerte und Eigenvektoren (Diagonalisierung von A, Rechenleistung A ^ k und Matrixexponentiale zur Lösung von Differenz- und Differentialgleichungen)							
8		sformationen un diagonalisieren)	d Basiswechse	l (verbunden mit c	der Singularwe	ertzerlegung - ort	honormale	
9	Lineare Alge	ora Anwendunge	en (Graphen ur	id Netzwerke, Mar	rkov-Matrizen	, lineare Program	mierung)	
Wöchentliche Th	nemenvertei	ung						
1	Einführung, \	/ektoren						
2	Spann, Basis, Lineare Unabhängigkeit, Vektorräume, Teilräume							
3	Lineare Transformationen und Matrizen							
4	Verkettete Abbildungen und Matrixmultiplikation, Gleichungssysteme und ihre Geometrie							
5	Elimination mit Matrizen, Gauss-Jordan Algorithmus							
6	Nullraum (Ax=0), Spaltenraum, Zeilenraum und ihre Diensionen, Determinante							
7	Skalarprodukt, Orthogonale Vektoren, Projektionen							
8	Orthogonale Projektionen, Kleinste Quadrate							
9	Zwischenprüfungen							
10	Orthonormale Vektoren und Gram-Schmidt							
11	Eigenschaften und Anwendungen von Determinanten							
12	Eigenvektoren und Eigenwerte							
13	Diagonalisierung							
14	14 Markov Matrizen							
15	15 Zusammenfassung, Übung							
Beitrag der Lern	ergebnisse zı	u den Lernziele	n des Progra	mms (1-5)				
	P1	P2	Р3	P4	P5	P6	P7	



1	5	5	4		3	1
2	5	5	4		3	1
3	5	5	4		3	1
4	5	5	4		3	1
5	5	5	3		3	1
6	5	5	3		3	1
7	5	5	3		3	1
8	5	5	3		3	1
9	5	5	3		3	1

Beitragsgrad: 1: Sehr Niedrig 2: Niedrig 3: Mittel 4: Hoch 5: Sehr Hoch

Erstellt von: DI Dr. Canan Yıldız

Datum der Aktualisierung: 14.03.2020